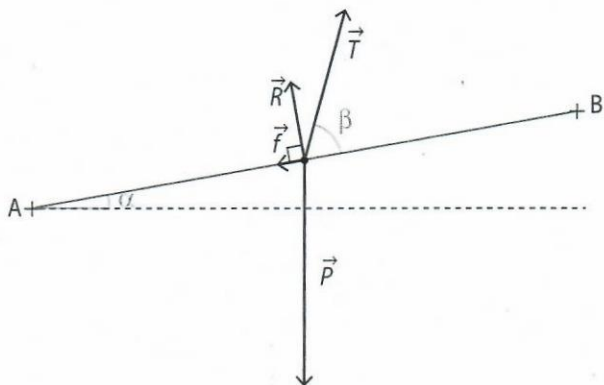


Remonter la pente : Correction

a Le système est Karim, modélisé par son centre d'inertie et étudié dans le référentiel terrestre.

Karim subit :

- son poids  $\vec{P}$ , vertical, vers le bas ;
- la réaction du sol  $\vec{R}$ , perpendiculaire au sol, vers le haut ;
- les frottements de la neige  $\vec{f}$ , parallèles au sol, opposés au mouvement ;
- la tension de la perche  $\vec{T}$ , faisant un angle  $\beta$  avec le sol, vers le haut.



Aide n° 1

Le bilan des forces en dresse la liste, avec leur direction, leur sens et leur notation.

b • L'altitude de Karim augmente de  $AB \times \sin(\alpha)$ . Puisque le système monte, son poids est résistant. On a donc  $W_{AB}(\vec{P}) = -mg \times AB \times \sin(\alpha)$ .

• La réaction normale du sol étant constamment perpendiculaire

au déplacement, elle ne travaille pas :  $W_{AB}(\vec{R}) = 0$

• Le travail des frottements vaut  $W_{AB}(\vec{f}) = -f \times AB$ .

• Le travail de la tension de la perche vaut  $W_{AB}(\vec{T}) = T \times AB \times \cos(\beta)$ .

c La vitesse de Karim étant constante, son énergie cinétique l'est aussi : sa variation est nulle sur le trajet de A à B.

Le théorème de l'énergie cinétique donne alors :

$$0 = W_{AB}(\vec{P}) + W_{AB}(\vec{R}) + W_{AB}(\vec{f}) + W_{AB}(\vec{T})$$

soit :  $-mg \times AB \times \sin(\alpha) - f \times AB + T \times AB \times \cos(\beta) = 0$

On en déduit, après simplification par AB, que :

$$f = T \cos(\beta) - mg \sin(\alpha)$$

d'où :  $f = 200 \times \cos(75^\circ) - 30 \times 9,81 \times \sin(5,0^\circ) = 26 \text{ N}$

Aide n° 2

Revoir les expressions des travaux des forces vues dans le cours.

↳ Cours 2 p. 289 et 290

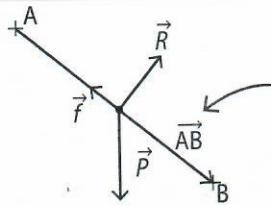
À votre tour

↳ Exercice 35 p. 297

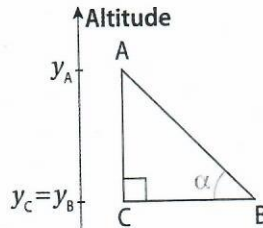
## Benne basculante : Correction

Le système subit :

- son poids  $\vec{P}$ , vertical vers le bas ;
- les frottements de la benne  $\vec{f}$ , parallèles à la benne, vers le haut ;
- la réaction normale de la benne  $\vec{R}$ , perpendiculaire à cette dernière, vers le haut.



- b** Le travail du poids vaut  $W_{AB}(\vec{P}) = mg(y_A - y_B)$ , avec  $y_A$  l'altitude du point A et  $y_B$  celle du point B. Avec les notations du schéma ci-contre, on a  $y_C = y_B$  et  $\sin(\alpha) = \frac{AC}{AB}$ , ce qui donne  $y_A - y_C = y_A - y_B = AB \times \sin(\alpha)$ , puis  $W_{AB}(\vec{P}) = mg \times AB \times \sin(\alpha)$ .



On sait que le travail des frottements vaut  $W_{AB}(\vec{f}) = -f \times AB$ .  
La réaction normale de la benne étant constamment perpendiculaire au mouvement, elle ne travaille pas :  $W_{AB}(\vec{R}) = 0$

- c** Le théorème de l'énergie cinétique entre A et B s'écrit :

$$\Delta E_c = E_c(B) - E_c(A) = W_{AB}(\vec{P}) + W_{AB}(\vec{f}) + W_{AB}(\vec{R})$$

avec  $E_c(A)$  et  $E_c(B)$  les énergies cinétiques du parpaing respectivement en A et en B.

Le parpaing est immobile en A, et  $\vec{R}$  ne travaille pas, donc cela s'écrit aussi :

$$\frac{1}{2}mv_B^2 = mg \times AB \times \sin(\alpha) - f \times AB$$

En divisant les deux membres par  $m$  et en les multipliant par 2, on obtient :

$$v_B^2 = 2 \left( g \times AB \times \sin(\alpha) - \frac{f}{m} \times AB \right)$$

Puis  $v_B = \sqrt{2 AB \left( g \sin(\alpha) - \frac{f}{m} \right)}$

L'application numérique donne :

$$v_B = \sqrt{2 \times 4,0 \left( 9,81 \times \sin(45^\circ) - \frac{20}{15} \right)} = 6,7 \text{ m}\cdot\text{s}^{-1}$$

### Aide n° 1

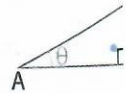
Sur le schéma, toutes les forces sont représentées à partir d'un point.

► Révisions p. 284

### MaThs

Pour calculer la variation d'altitude du parpaing, il faut utiliser la trigonométrie.

$$\sin(\theta) = \frac{BC}{AC}$$



### Aide n° 2

Veiller aux signes des différents travaux.

► Cours 2 p. 289 et 290

### Aide n° 3

Bien respecter les notations de l'énoncé.

► Cours 3 p. 291

## Ski nautique : Correction

1) a) système: { skieur + équipement } Ref. terrestre

Bilan des forces:

- poids  $\vec{P}$
- action de l'eau  $\vec{F}_{\text{eau/skieur}}$
- force de tracté  $\vec{T}$
- frottements  $\vec{f}$

b) Sur (AB):  $\vec{P}$  et  $\vec{F}_{\text{eau/skieur}}$  sont  $\perp$   $\vec{AB} \Rightarrow W(\vec{P}) = W(\vec{F}_{\text{eau/skieur}}) = 0$

$$W_{AB}(\vec{T}) = T \times AB \times \cos \alpha \quad \text{avec } \alpha = 0^\circ \Rightarrow \cos 0^\circ = 1$$

$$= T \times AB$$

$$W_{AB}(\vec{f}) = f \times AB \times \cos \alpha' \quad \text{avec } \alpha' = 180^\circ \Rightarrow \cos 180^\circ = -1$$

$$= -f \times AB$$

c)  $\textcircled{1}$  après le th. de l'Ec appliqué au système sur le trajet AB:

$$\Delta E_c = E_c(B) - E_c(A) = \sum W_{AB}(\text{forces})$$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{2} m V(B)^2 - 0 = T \times AB - f \times AB + 0 + 0$$

$$\Leftrightarrow V(B)^2 = \frac{2}{m} \times AB(T - f) = \frac{2}{m} \times L(T - f)$$

2) a) Sur le trajet (BC): il n'y a plus  $\vec{f}$  ni  $\vec{T} \Rightarrow$  les forces sont  $\vec{P}$  et  $\vec{R}$  remplis

$$b) \vec{R} \perp \vec{BC} \rightarrow W_{BC}(\vec{R}) = 0$$

$$W_{BC}(\vec{P}) = mg(z_B - z_C) \quad \text{avec } z_B - z_C = -h \text{ et } \sin \alpha = \frac{h}{BC}$$

$$= -m \times g \times BC \times \sin \alpha \Rightarrow z_B - z_C = -BC \times \sin \alpha$$

$$= -mgh$$

c)  $\Delta E_c = E_c(A) - E_c(B) = W_{BC}(\vec{P}) + W_{BC}(\vec{R}) \Leftarrow$  th. de l'Ec appliqué sur BC

$$\Leftrightarrow \frac{1}{2} m V(C)^2 - \frac{1}{2} m V(B)^2 = -m \times g \times h$$

$$\Leftrightarrow \frac{m}{2} (V(C)^2 - V(B)^2) = -m \times g \times h$$

$$\Leftrightarrow V(C)^2 - V(B)^2 = -\frac{2}{m} \times m \times g \times h$$

$$\Leftrightarrow V(C)^2 = V(B)^2 - 2 \times g \times h \Leftrightarrow V(C) = \sqrt{V(B)^2 - 2gh} \quad \text{avec } V(B)^2 = \frac{2}{m} \times L \times (T - f)$$

(d'après 1.-c))

3) on connait  $V(C) = 50 \text{ km} \cdot \text{h}^{-1} = 13,9 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$  et on peut remplacer  $V(B)^2$  par  $\frac{2}{m} L(T-f)$

$$\Rightarrow V(C)^2 = \frac{2L}{m} (T-f) - 2gh \Leftrightarrow \frac{2L}{m} (T-f) = V(C)^2 + 2gh$$

$$\Leftrightarrow T-f = \frac{m}{2L} \times (V(C)^2 + 2gh)$$

$$\Leftrightarrow T = \frac{m}{2L} \times (V(C)^2 + 2gh) + f$$

AN:  $T = \frac{75}{2 \times 150} \times \left( \left( \frac{50}{3,6} \right)^2 + 2 \times 9,81 \times 2,0 \right) + 150$

$$\boxed{T = 208 \text{ N}}$$

4) Après le pt. C : le skieur est en chute libre  $\Rightarrow$  force unique  $\vec{P}$ .

Soit D le pt. d'arrivée dans l'eau. D'après le théorème de l'Éc on a :

$$E_c(D) - E_c(C) = W_{CD}(\vec{P})$$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{2} m (V(D)^2 - V(C)^2) = mg \underbrace{(z_C - z_D)}_h$$

$$\Leftrightarrow V(D)^2 - V(C)^2 = \frac{2}{m} \times m \times g \times h$$

$$\Leftrightarrow V(D)^2 = 2gh + V(C)^2$$

$$\Leftrightarrow V(D) = \sqrt{2gh + V(C)^2}$$

AN:  $V(D) = \sqrt{2 \times 9,81 \times 2,0 + \left( \frac{50}{3,6} \right)^2} \approx 15 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1} = 54 \text{ km} \cdot \text{h}^{-1}$

$\xrightarrow{\times 3,6}$